

# **STUDIENVERLAUFSPLAN**

## **MASTER ELEKTROTECHNIK - DUAL**

Gilt für den Studienbeginn im Sommersemester.

Beispielhafte Basis- und Wahlpflichtmodulkombination für den Schwerpunkt: "Automation und Energie"

Sem					
3	Abschlussarbeit einschl. Kolloquium / <b>30</b>				
2	Advanced Cognitive Robotics	Smart Grids	Nichtlineare Systeme und Regelungen	WPM Deep Learning	Teamprojekt
1	Moderne elektrische Antriebe	Systems Engineering	WPM Modellbasierte Optimale Zustandschätzung	Fachseminar	Projekt
ECTS	5	5	5	5	10

# **STUDIENVERLAUFSPLAN**

## **MASTER ELEKTROTECHNIK - DUAL**

Gilt für den Studienbeginn im Wintersemester.

Beispielhafte Basis- und Wahlpflichtmodulkombination für den Schwerpunkt: "Automation und Energie"

Sem		
3	Abschlussarbeit einschl. Kolloquium / <b>30</b>	

2	Moderne elektrische Antriebe	Systems Engineering	WPM Modellbasierte Optimale Zustandschätzung	Fachseminar	Projekt
1	Advanced Cognitive Robotics	Smart Grids	Nichtlineare Systeme und Regelungen	WPM Deep Learning	Teamprojekt
<b>ECTS</b>	<b>5</b>	<b>5</b>	<b>5</b>	<b>5</b>	<b>10</b>

## STUDIENVERLAUFSPLAN MASTER ELEKTROTECHNIK - DUAL

Gilt für den Studienbeginn im Sommersemester.

Beispielhafte Basis- und Wahlpflichtmodulkombination für den Schwerpunkt: "Elektromobilität"

Sem					
3	Abschlussarbeit einschl. Kolloquium / <b>30</b>				
2	Advanced Cognitive Robotics	Deep Learning	Nichtlineare Systeme und Regelungen	WPM Verkehrssysteme	Teamprojekt
1	Moderne elektrische Antriebe	Systems Engineering	WPM Energieeffiziente Fahrzeuge	Fachseminar	Projekt
<b>ECTS</b>	<b>5</b>	<b>5</b>	<b>5</b>	<b>5</b>	<b>10</b>

## STUDIENVERLAUFSPLAN

## MASTER ELEKTROTECHNIK - DUAL

Gilt für den Studienbeginn im Wintersemester.

Beispielhafte Basis- und Wahlpflichtmodulkombination für den Schwerpunkt: "Elektromobilität"

Sem					
3	Abschlussarbeit einschl. Kolloquium / <b>30</b>				
2	Moderne elektrische Antriebe	Systems Engineering	WPM Energieeffiziente Fahrzeuge	Fachseminar	Projekt
1	Advanced Cognitive Robotics	Deep Learning	Nichtlineare Systeme und Regelungen	WPM Verkehrssysteme	Teamprojekt
ECTS	5	5	5	5	10

## STUDIENVERLAUFSPLAN

## MASTER ELEKTROTECHNIK - DUAL

Gilt für den Studienbeginn im Sommersemester.

Beispielhafte Basis- und Wahlpflichtmodulkombination für den Schwerpunkt: "Informationstechnik"

Sem		
3	Abschlussarbeit einschl. Kolloquium / <b>30</b>	

<b>2</b>	Deep Learning	Advanced Cognitive Robotics	Nichtlineare Systeme und Regelungen	WPM Systems Engineering	Teamprojekt
<b>1</b>	Signalverarbeitung	Elektromagnetische Wellen	WPM Modellbasierte Optimale Zustandschätzung	Fachseminar	Projekt
<b>ECTS</b>	<b>5</b>	<b>5</b>	<b>5</b>	<b>5</b>	<b>10</b>

## STUDIENVERLAUFSPLAN MASTER ELEKTROTECHNIK - DUAL

Gilt für den Studienbeginn im Wintersemester.

Beispielhafte Basis- und Wahlpflichtmodulkombination für den Schwerpunkt: "Informationstechnik"

<b>Sem</b>					
<b>3</b>	Abschlussarbeit einschl. Kolloquium / <b>30</b>				
<b>2</b>	Signalverarbeitung	Elektromagnetische Wellen	WPM Modellbasierte Optimale Zustandschätzung	Fachseminar	Projekt
<b>1</b>	Deep Learning	Advanced Cognitive Robotics	Nichtlineare Systeme und Regelungen	WPM Systems Engineering	Teamprojekt
<b>ECTS</b>	<b>5</b>	<b>5</b>	<b>5</b>	<b>5</b>	<b>10</b>

## STUDIENVERLAUFSPLAN

## MASTER ELEKTROTECHNIK - DUAL

Gilt für den Studienbeginn im Sommersemester.

Beispielhafte Basis- und Wahlpflichtmodulkombination für den Schwerpunkt: "Medizintechnik"

Sem					
3	Abschlussarbeit einschl. Kolloquium / <b>30</b>				
2	Neural Interfaces	Deep Learning	Nichtlineare Systeme und Regelungen	WPM Advanced Cognitive Robotics	Teamprojekt
1	Microsystems for Life Sciences	Systems Engineering	WPM Biomedical Systems	Fachseminar	Projekt
ECTS	5	5	5	5	10

## STUDIENVERLAUFSPLAN

## MASTER ELEKTROTECHNIK - DUAL

Gilt für den Studienbeginn im Wintersemester.

Beispielhafte Basis- und Wahlpflichtmodulkombination für den Schwerpunkt: "Medizintechnik"

Sem		
3	Abschlussarbeit einschl. Kolloquium / <b>30</b>	

2	Microsystems for Life Sciences	Systems Engineering	WPM Biomedical Systems	Fachseminar	Projekt
1	Neural Interfaces	Deep Learning	Nichtlineare Systeme und Regelungen	WPM Advanced Cognitive Robotics	Teamprojekt
<b>ECTS</b>	<b>5</b>	<b>5</b>	<b>5</b>	<b>5</b>	<b>10</b>