

Modul	Betrieb Straßenwesen
Code	BIM-H3
Einordnung in das Studienkonzept/Verwendbarkeit des Moduls	<ul style="list-style-type: none"> • Pflichtmodul im Masterstudiengang <i>Bauingenieurwesen</i> für den Schwerpunkt Verkehrswesen • Wahlpflichtmodul im Masterstudiengang <i>Bauingenieurwesen</i> für die Schwerpunkte Baubetrieb, Konstruktiver Ingenieurbau und Wasserwesen
Regelsemester/ Umfang	Regelsemester: 2. Semester Umfang: 4 SWS
empfohlene Vorkenntnisse	Modul BIB-H2 (Straßenverkehrswesen)
Lernziele / Kompetenzen	Fortgeschrittene Kenntnisse der Verkehrsplanung insb. des Straßenbetriebs einschl. Fortbildungsaufgaben.
Inhalte	Aufbau und Inhalt des Handbuchs für die Bemessung von Straßenverkehrsanlagen, Übersicht über Bemessungs- und Bewertungsverfahren, Kapazität und Auslastung freier Strecken im Straßenwesen, Kapazität und Auslastung freier Strecken im Straßenwesen, Kapazität von signalisierten / nicht-signalisierten Knotenpunkten, Passive Schutzeinrichtungen, Straßenausstattung und –betriebsdienst, Straßenlärm, Umweltfragen im Straßenwesen, Verkehrssicherheit, Betrieb von Tunnelstrecken, Einrichtung von Arbeitsstellen an Straßen.
Lehrformen	Seminaristische Lehrveranstaltungen und Vorlesungen mit integrierten Übungen
Prüfungsvoraussetzungen	Prüfungsvorleistung: keine bestandene Prüfungen: keine
Prüfungsformen	Prüfungsleistung: Seminararbeit mit Präsentation
Kreditpunkte	5 Leistungspunkte ECTS
Anteil an der Endnote	5/90
Arbeitsaufwand (workload)	150 h Gesamtstudieraufwand, davon 60 h Präsenzzeit: Vorlesung über Power-Point-Präsentationen und über den fachlichen Dialog 90 h eigenverantwortliches Lernen durch Projektbearbeitung
Verantwortliche(r)	Prof. Dr. Trapp
Hochschullehrer(in)	Prof. Dr. Trapp
Lehrbeauftragte(r)	
Literatur	Handbuch für die Bemessung von Straßenverkehrsanlagen (HBS) Schnabel; W. Lohse, I. D.: Grundlagen der Straßenverkehrstechnik und der Verkehrsplanung; Steierwald, G., Künne, H.D., Vogt, W.: Stadtverkehrsplanung, Springer; Schönborn, Schulze: RSA-Handbuch – Band 1 und 2, Kirschbaum Verlag